

## 纳普仪表通讯规约

注意：

本规约中使用的数据用十进制或十六进制表示，数据后面带“**H**”的为十六进制数据，不带“**H**”为十进制数据

（本规约中所有示例中，均假定仪表的通讯地址为**1**）

通讯规约版本号： **Ver 2013.7.2**

2013年7月2日星期二

## 目 录

一、 字节格式.....	1
二、 通讯帧格式.....	1
2.1 上位机发送格式.....	1
2.2 仪表回送格式.....	1
2.3 仪表传送速率.....	1
三、 通讯命令及仪表回送格式.....	2
3.1 通讯命令码.....	2
3.2 仪表回送数据.....	2
3.3 通讯具体格式.....	2
附录1-1 IEEE754 单精度浮点格式.....	3
附录1-2 IEEE754 单精度浮点数据手工转换样例.....	4
附录2 数据转换例程.....	7
附录3 通讯样例.....	10

## 单相仪表通讯规约

此规约仅适用于纳普公司的以下产品，请核实规格型号后使用。

### PM9805

纳普公司的以下产品用户可选配具有通讯功能（规约同上）

### PM9800、PM9801、PM9804、PM9804A、PM9813、PM9815、PM9840

#### 一、 通讯字节格式说明：

8 位数据、1 位起始位、1 位停止位、无校验。先传低位，后传高位，位  
 传送方式与微机一样（先传低位，后传高位）



#### 二、 通讯帧格式：

##### 2.1 上位机发送格式： 55H— Address —Command—CS

###### 代码说明备注

55H: 帧起始符，表示计算机发出命令帧起始位置，51H=01010001B

Address: 仪表地址，仪表的通讯地址，单字节，范围为0~255

Command: 命令码，标识计算机要读取的内容命令，单字节（见通讯命令码）

CS: 校验码，从功能码到校验码之前的所有字节的算术和的256 的模，即：

$$CS=(55H+Address+Command) \text{ AND } FFH$$

##### 2.2 仪表回送格式： AA—Address —Command—Data—CS

###### 代码说明备注

AA: 帧起始字符，标识仪表回送的数据帧的起始位置，AAH=10101010B

Address: 仪表地址，见2.1 仪表地址Address

Command: 命令码，与计算机读取的内容命令码一致

Data(4\*n): 数据域，仪表回送数据，为4字节浮点数，低前高后。见备注1

CS 校验码：从帧起始符到校验码之前的所有字节的算术和的256 的模，即：

$$CS=(AAH+Address+Command+ Data) \text{ AND } FFH$$

备注1---数据域：仪表根据相应的命令回送的数据，其字节数根据仪表类型及命令的不同而不同。仪表回送的每个量为四字节的浮点数，低字节在前，高字节在后，所以数据域Data的字节个数为4 的倍数。

##### 2.3 传送的速率：波特率=9600。

仪表地址：见仪表机箱地址条码，（所有仪表地址均在0-255之间）

### 三、 通讯命令及仪表回送数据

#### 3.1 通讯命令码： 仪表命令码见下表：

功能码	命令码	命令码含义	仪表种类
55H(读)	10H	读取基本电参数：V, I, P, FREQ, PF	所有仪表

功能码	命令码	命令码含义	仪表种类
52H(写)	待定	待定	待定

#### 3.2 仪表回送数据： 仪表应答/回送见下表：

序号	命令码	仪表应答内容
1	10H	V/I/P/F/PF: 电压真有效值, 电流真有效值, 有功功率, 频率, 功率因数
2	...	.....

#### 3.3 通讯具体格式：

##### 3.3.1.1 主机发送： 55H+Address+10H+CS

含义： 主机向仪表发送读取所有电参数命令

##### 3.3.1.2 仪表回送数据：

AAH+Address+10H+数据 (V, I, P, FREQ, PF) +CS

每个参数4 个字节, 回送5 个参数, 共回送5 x 4+4=24 个字节

含义： 仪表向主机回送所有电参数

#### 3.4 注释：

##### 3.4.1 仪表回送数据中的“V”——表示电压, 单位V,显示最小值的小数点位0.01V

例如： 电压显示100.68V, 5.47V, 0.01V

##### 3.4.2 仪表回送数据中的“I”——表示电流, 单位A,显示最小值的小数点位0.01mA

例如： 电流显示10.68 A, 9.999 A, 999.9mA, 1mA显示为1.00mA, 0.1mA  
 显示为0.10mA

##### 3.4.3 仪表回送数据中的“W”——表示功率, 单位W,显示最小值的小数点位0.01W

例如： 功率显示10.68KW, 9999W, 999W, 99.99W, 0.01W

##### 3.4.4 仪表回送数据中的“F”——表示频率, 单位Hz,显示最小值的小数点位0.01Hz

例如： 频率显示49.98Hz, 60.01Hz, 100.1Hz, , 400.1Hz

##### 3.4.5 仪表回送数据中的“PF”——表示功率因数,显示最小值的小数点位0.001

例如： 功率因数显示0.997, 1.000, 0.576

##### 3.4.12 浮点数据格式如下： 共四个字节, 32 位数据

31	30—23	22—0
符号位	指数	尾数

### 附录1-1: IEEE754 单精度浮点格式:

IEEE 单精度格式由三个字段组成：23 位小数  $f$ ；8 位偏置指数  $e$ ；以及 1 位符号  $s$ 。这些字段连续存储在一个 32 位字中（如附录A 表1 所示）。0:22 位包含 23 位小数  $f$ ，其中第 0 位是小数的最低有效位，第 22 位是最高有效位；23:30 位包含 8 位偏置指数  $e$ ，第 23 位是偏置指数的最低有效位，第 30 位是最高有效位；最高的第 31 位包含符号位  $s$ 。

格式	S	e[30:23]	f[22:0]
位	31	30-23	22-0

表1: 单精度浮点数据存储格式

附录1 表2 显示一侧的三个组成字段  $s$ 、 $e$  和  $f$  的值与另一侧的单精度格式位模式表示的值之间的对应关系； $u$  意味着无关，即指示字段的值与确定特定单精度格式位模式的值无关。

单精度格式位模式	值
$0 < e < 255$	$(-1)^S \times 2^{e-127} \times 1.f$ (正规数)
$e = 0; f \neq 0$ ( $f$ 中至少有一位不为零)	$(-1)^S \times 2^{-126} \times 0.f$ (次正规数)
$e = 0; f = 0$ ( $f$ 中的所有位均为零)	$(-1)^S \times 2^{-126} \times 0.0$ (有符号的零)
$s = 0; e = 255; f = 0$ ( $f$ 中的所有位均为零)	+INF (正无穷大)
$s = 1; e = 255; f = 0$ ( $f$ 中的所有位均为零)	- INF (负无穷大)
$s = u; e = 255; f \neq 0$ ( $f$ 中至少有一位不为零)	NaN (非数)

表2: 单精度格式位模式表示的值

注意，当  $e < 255$  时，为单精度格式位模式分配的值是使用以下方法构成的：将二进制基数点插入到紧邻小数最高有效位的左侧，将一个隐含位插入到紧邻二进制点的左侧，因而以二进制位置表示法来表示一个带分数（整数加小数，其中  $0 \leq \text{小数} < 1$ ）

如此构成的带分数称为单精度格式有效数字。之所以称为隐含位的原因是，在单精度格式位模式中没有显式地指定其值，但偏置指数字段的值隐式指定了该值。

对于单精度格式，正规数和次正规数的差别在于正规数有效数字的前导位（二进制点左侧的位）为 1，而次正规数有效数字的前导位为 0。在 IEEE 754 标准中，单精度格式次正规数称为单精度格式非规格化数。

在单精度格式正规数中 23 位小数加上隐含前导有效数位提供了 24 位精度。

附录1 表3 中给出了重要的单精度存储格式位模式的示例。最大正正规数是以 IEEE 单精度格式表示的最大有限数。最小正次正规数是以 IEEE 单精度格式表示的最小正数。最小正正规数通常称为下溢阈值。（最大和最小正规数和次正规数的十进制值是近似的；对于所示的数字来说，它们是正确的。）

通用名称	位模式（十六进制）	十进制值
+0	00000000	0.0
-0	80000000	-0.0
1	3f800000	1.0
2	40000000	2.0
最大正规数	7f7fffff	3.40282347e+38
最小正正规数	00800000	1.17549435e-38
最大次正规数	007fffff	1.17549421e-38
最小正次正规数	00000001	1.40129846e-45
+∞	7f800000	无穷
-∞	ff800000	负无穷
非数	7fc00000	NaN

表3:单精度存储格式位模式及其 IEEE 值

## 附录1-2: IEEE754 单精度浮点手工转换样例:

一、概述：单精度浮点数据由四个字节组成，仪表在通讯中，回送这四个字节时分2 种方式：一种是高字节在前，低字节在后；另一种是低字节在前，高字节在后，下面手工转换，都假设四字节的浮点数据高字节在前，低字节在后。四字节共32 位

二、IEEE754 单精度浮点格式及计算（共四字节32 位）

1、IEEE754 单精度浮点格式（共四字节32 位，从高到低）

二进制位	32	31	24	23	1
说明	符 号(1 位) 其数值用 S 表示	指 数 (8 位) 其数值用 E 表示			尾 数 (23 位) 其数值用 F 表示

2、格式说明：

A、第32 bit 为符号位，为0 则表示正数，反之为负数，其读数数值用S 表示；

B、第31~24 bit 共8 位为幂数(2的幂数)，其读数数值用E 表示；

C、第23~1 bit 共23 位作为系数，视为二进制纯小数，假定该小数的十进制值为F

D、转换后的十进制浮点数据以FData 表示；

3、转为为十进制浮点数据公式为：

$$FData = (-1)^S * (1 + F) * 2^{(E - 127)}$$

三、浮点数据实例：（高字节在前）

十进制	十六进制	二进制数据
220.5	43-5C-80-00	0100 0011 0101 1100 1000 0000 0000 0000
380.6	43-BE-4C-CD	0100 0011 1011 1110 0100 1100 1100 1101
50.25	42-49-00-00	0100 0010 0100 1001 0000 0000 0000 0000
0.999	3F-7F-BE-77	0011 1111 0111 1111 1011 1110 0111 0111
1.0	3F-80-00-00	0011 1111 1000 0000 0000 0000 0000 0000

四、手工转换实例：

1、220.5=43-5C-80-00 进行转换

A、220.5=43-5C-80-00 用二进制表示如下：

0	1 0 0 0 0 1 1 0	1 0 1 1 1 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
32	31 30 29 28 27 26 25 24	23 22 21 20 19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1
S	幂数部分 E	纯小数部分 F

B说明：

a、符号位：为0，即S=0

b、指数部分：E = 86H = 134

c、纯小数部分：F =  $\frac{1}{2^1} + \frac{1}{2^3} + \frac{1}{2^4} + \frac{1}{2^5} + \frac{1}{2^8} = 0.5 + 0.125 + 0.0625 + 0.03125 + 0.00390625$

=0.72265625 注：只有小数部分的1, 3, 4, 5, 8 位为1，其他为0



## 附录2：数据转换例程

一、概述：本文是以C51(Franklin C)的格式来给出“浮点转换为字节数据”、“字节转换为浮点数据”，“长整形转换为字节数据”、“字节数据转换为长整形数据”等，本文使用的编译器为Franklin C，使用其他类型的编译器时(例Keil C)，只须修改浮点数据转换例程中填入字节的顺序即可。同时，本文的例程，同样可以在Turbo C++上直接运行。产生同样的效果

二、数据转换例程：

```

/*=====
公共变量
=====*/
union
{
    unsigned char uc[4];
    long lda;
    unsigned long ul;
    float fda;
}un_4b;
union
{
    unsigned char uc[2];
    int ida;
    unsigned int ui;
}un_2b;
long lda;
int ida;
float real;
unsigned char uca[4];
unsigned char ucb[2];
1、 浮点数据转换为字节数据
/*=====
浮点数据转换为字节数据
入口数据： real 放入要转换的浮点数据;
出口数据： 转换的四字节数据在uca[]中
顺序是从低(uca[0])到高(uca[3])
real=1.0;转换为字节uca[0]-uca[3]=0,0,0x80,0x3f
=====*/
void FtoB(void)
{
    un_4b.fda=real;

```

```

uca[0]=un_4b.uc[0];
uca[1]=un_4b.uc[1];
uca[2]=un_4b.uc[2];
uca[3]=un_4b.uc[3];
}

```

## 2、 字节数据转换为浮点数据

```

/*=====
字节数据转换为浮点数据
入口数据：要转换的四字节数据在uca[]中
顺序是从低(uca[0])到高(uca[3])
出口数据：real 存放的为已转换的浮点数据；
数据uca[0]-uca[3]=0,0,0x80,0x3f 转换为浮点real=1.0
=====*/

```

```

void BtoF(void)
{
    un_4b.uc[0]=uca[0];
    un_4b.uc[1]=uca[1];
    un_4b.uc[2]=uca[2];
    un_4b.uc[3]=uca[3];
    real=un_4b.fda;
}

```

## 3、 长整形数据转换为字节数据

```

/*=====
长整形数据转换为字节数据
入口数据：要转换的长整形放在lda 中
出口数据：转换完的四字节数据在uca[]中
顺序是从高(uca[0])到第(uca[3])
长整数据lda=1000 转换的字节数据uca[0]-uca[3]=0xe8,0x03,0,0
=====*/

```

```

void LtoB(void)
{
    un_4b.lda=lda;
    uca[0]=un_4b.uc[0];
    uca[1]=un_4b.uc[1];
    uca[2]=un_4b.uc[2];
    uca[3]=un_4b.uc[3];
}

```

## 4、 字节数据转换为长整形数据

```

/*=====
字节数据换为长整形数据转
入口数据：转换完的四字节数据在uca[]中
顺序是从高(uca[0])到第(uca[3])
出口数据：转换完毕的长整形放在lda 中

```

字节数据uca[0]-uca[3]=0xe8,0x03,0,0 转换的长整形数据lda=1000

====\*/

```
void BtoL(void)
{
    un_4b.uc[0]=uca[0];
    un_4b.uc[1]=uca[1];
    un_4b.uc[2]=uca[2];
    un_4b.uc[3]=uca[3];
    lda=un_4b.lda;
}
```

**5、 整形数据转换为字节数据**

/\*====

整形数据换为字节数据  
入口数据：要转换的整形放在ida 中  
出口数据：转换完的 2 字节数据在ucb[]中  
顺序是从高(ucb[0])到第(ucb[1])  
要转换的整形数据ida=1000,转换的字节数据ucb[0]-ucb[1]=0xe8,0x03

====\*/

```
void ItoB(void)
{
    un_2b.lda=ida;
    ucb[0]=un_2b.uc[0];
    ucb[1]=un_2b.uc[1];
}
```

**6、 字节数据转换为整形数据**

/\*====

字节数据转换为整形数据  
入口数据：要转换的 2 字节数据在ucb[]中  
顺序是从高(ucb[0])到第(ucb[1])  
出口数据：转换完毕的整形放在ida 中  
字节数据ucb[0]-ucb[1]=0xe8,0x03 转换的整形数据ida=1000

====\*/

```
void BtoI(void)
{
    un_2b.uc[0]=ucb[0];
    un_2b.uc[1]=ucb[1];
    ida=un_2b.lda;
}
```

**附录3：通讯样例：**（本样例中定义仪表地址为1）

3.1 通讯数据实例——读取电参数

3.1.1 主机发送： 55 03 10 68 (55起始，03地址，10命令，68校验)

3.1.2 仪表回送：

字节位置	1	2	3	4-7	8-11	
字节名称	AAH	3	10H	ECH 6AH 66H 43H	00H 00H 00H 00H	
说明	帧头	地址	命令	电压数据 230.4V	电流数据 0.000	
字节位置	12-15			16-19	20-23	24
字节名称	00H 00H 00H 00H			8AH 52H 48H 42H	00H 00H 00H 00H	22H
说明	功率数据 0.0			频率数据 50.08	功率因数 0.000	校验和